

Corrige' type Rattrapage EDO

Ex 1 (6pts)

La sol maximale de $y' = f(t, y)$ — (E) est toujours définie sur I ouvert J ? Si on suppose le contraire, i.e. La sol de (E) est maximale, donc non prolongeable au delà de $J \subset I$ et en même temps, cette sol sera def sur I intervalle non ouvert J (semi-ouvert ou fermé). La nature de J qui au moins fermé d'un côté va nous permettre par l'agrandir cet intervalle de ce côté, ce qui en fera I prolongement et là on aura la contradiction avec la maximalité de la solution.

Ex 2 (8pts)

(P) $\begin{cases} y' = 3|y|^{2/3} \\ y(0) = 0 \end{cases} \quad I = \mathbb{Q} = \mathbb{R}.$

Méthode 1 (Résolution Directe de (P))

Puisque $y(0) = 0$, on remarque que $y(t) = 0 \forall t \in I$ est aussi sol de (P). En plus si $y \neq 0 \Leftrightarrow y > 0$ ou $y < 0$ on a:

$$\frac{dy}{dt} = 3|y|^{2/3} \Rightarrow \begin{cases} y^{-2/3} dy = dt, & \text{si } y > 0 \text{ — (1)} \\ -y^{-2/3} dy = dt, & \text{si } y < 0 \text{ — (2)} \end{cases}$$

① $\Rightarrow \int y^{-2/3} dy = \int dt, y > 0 \Rightarrow y = t^3, y > 0$ donc $t > 0$

② $\Rightarrow \int y^{-2/3} dy = -\int dt, y < 0 \Rightarrow y = -t^3, y < 0$ donc $t > 0$

Méthode 2 Application du théo de Cauchy Lipschitz (C-L).
 f continue (2). Mais f loc lip? Supposons que oui donc
 on voisinage de $(0, 0)$ on a $\exists k \geq 0$ tel $\exists 3 \left| |y_1|^{2/3} - |y_2|^{2/3} \right| \leq k|y_1 - y_2|$

Spécialement si $y_2 = 0$ on aura $\frac{|y_1|^{2/3}}{|y_1|} \leq \frac{k}{3}$ et donc $\lim_{y_1 \rightarrow 0} |y_1|^{-1/3} \leq k$. Absurde. Ainsi f non loc lip
 Ce qui nous fera perdre l'unicité (6)

Corrigé type EDO (suite)

Méthode ③ continuité de $\frac{\partial f}{\partial t}$ et $\frac{\partial f}{\partial y}$?

$$\frac{\partial f}{\partial t}(t,y) = 0 \quad \text{mais} \quad \frac{\partial f}{\partial y}(t,y) = \begin{cases} 2y^{-1/3} & \text{si } y > 0 \\ -2y^{2/3} & \text{si } y < 0 \end{cases}; \text{ qui}$$

est pas continue en tous les pts. ~~est pas~~ ~~est pas~~

Ex ③ (6pts)

$$Y' = A \cdot Y + B(t), \quad A = \alpha I_3 + N, \quad N = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \text{ et}$$

$$B(t) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Méthode ① $Y = Y_H + Y_P$ où $Y_H = e^{tA} \cdot C$, $C \in \mathbb{R}^3$ vect et $C \in \mathbb{R}^3$.

$$Y_P = e^{tA} \cdot c(t) \text{ où } c'(t) = e^{-tA} B(t) \text{ et donc}$$

$$c(t) = \int e^{c(t)} dt = \int e^{-ts} B(s) ds, \text{ avec}$$

$$e^{tA} = e^{\alpha t} \begin{pmatrix} 1 & t & \frac{1}{2} t^2 \\ 0 & 1 & t \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Méthode ② si $Y_0 = Y(t_0)$ on a $Y(t) = e^{(t-t_0)A} Y_0 + \int_{t_0}^t e^{(t-s)A} B(s) ds$

Remarque La moindre erreur dans les calculs annulera l'exercice.