

**CORRIGÉ TYPE DE LA SÉRIE DES EXERCICES 1
OPTIMISATION SANS CONTRAINTES -LMD- S5**

Solution de l'exercice 1

Soit $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ la fonction définie

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{x^3 y^2}{x^2 + y^2} & \text{si } (x, y) \neq (0, 0), \\ 0 & \text{si } (x, y) = (0, 0). \end{cases}$$

1. Etude de la continuité de f sur \mathbb{R}^2 ?

Etude sur $\mathbb{R}^2 \setminus (0, 0)$: la fonction f est continue sur $\mathbb{R}^2 \setminus (0, 0)$, car quotient de fonctions dont le dénominateur ne s'annule pas.

Etude en $(0, 0)$: pour que f soit continue en $(0, 0)$ il faut que $\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x, y) = f(0, 0) = 0$. Passons on coordonnées polaires : $x = 0 + r \cos(\theta)$, $y = 0 + r \sin(\theta)$

$$\begin{aligned} \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x, y) &= \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{x^3 y^2}{x^2 + y^2} \\ &= \lim_{r \rightarrow 0} r^3 \cos^3(\theta) \sin^2(\theta) \\ &= \lim_{r \rightarrow 0} r^3 \cos^3(\theta) \sin^2(\theta) \\ &= 0 = f(0, 0) \end{aligned}$$

Par conséquent f est continue sur \mathbb{R}^2 .

2. Pour $(x, y) \neq (0, 0)$, on a

$$\nabla f(x, y) = \begin{pmatrix} \partial_x f(x, y) \\ \partial_y f(x, y) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{3x^2 y^2 (x^2 + y^2) - 2x^4 y^2}{(x^2 + y^2)^2} \\ \frac{2x^3 y (x^2 + y^2) - 2x^3 y^3}{(x^2 + y^2)^2} \end{pmatrix}$$

Pour $(x, y) = (0, 0)$, on a

$$\nabla f(0, 0) = \begin{pmatrix} \partial_x f(0, 0) \\ \partial_y f(0, 0) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(h, 0) - f(0, 0)}{h} \\ \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(0, h) - f(0, 0)}{h} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

3. f est de classe $\mathcal{C}^1(\mathbb{R}^2)$?

On a déjà vérifié la continuité et la dérivabilité de f , il reste d'étudier la continuité des dérivées partielles, on a

$$\partial_x f(x, y) = \begin{cases} \frac{x^4 y^2 + 3x^2 y^4}{(x^2 + y^2)^2} & \text{si } (x, y) \neq (0, 0), \\ 0 & \text{si } (x, y) = (0, 0). \end{cases}$$

$\partial_x f$ est continue sur $\mathbb{R}^2 \setminus (0, 0)$, pour $(x, y) = (0, 0)$, on a

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \partial_x f(x, y) = \lim_{r \rightarrow 0} \frac{r^6 \cos^2(\theta) \sin^2(\theta) (\cos^2(\theta) + 3 \sin^2(\theta))}{r^4} = 0 = \partial_x f(0, 0)$$

Par conséquent $\partial_x f$ est continue sur \mathbb{R}^2 . On a aussi,

$$\partial_y f(x, y) = \begin{cases} \frac{2x^5 y}{(x^2 + y^2)^2} & \text{si } (x, y) \neq (0, 0), \\ 0 & \text{si } (x, y) = (0, 0). \end{cases}$$

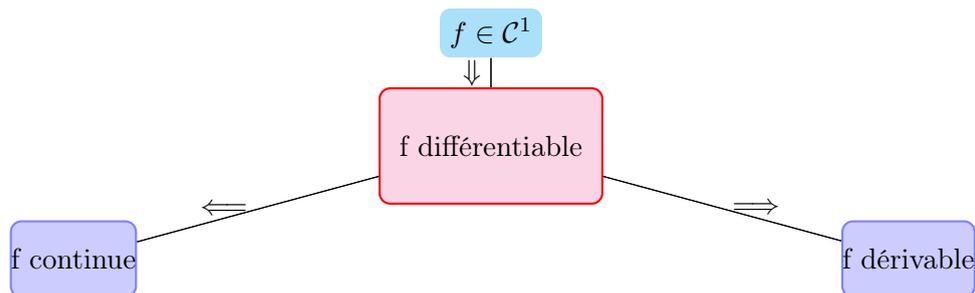
$\partial_y f$ est continue sur $\mathbb{R}^2 \setminus (0, 0)$, pour $(x, y) = (0, 0)$, on a

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \partial_y f(x, y) = \lim_{r \rightarrow 0} \frac{2r^6 \cos^5(\theta) \sin(\theta)}{r^4} = 0 = \partial_y f(0, 0)$$

donc $\partial_y f$ est continue sur \mathbb{R}^2 . Par conséquent la fonction f est de classe $\mathcal{C}^1(\mathbb{R}^2)$.

4. On a la fonction f est de classe $\mathcal{C}^1(\mathbb{R}^2)$, alors f est différentiable sur \mathbb{R}^2 .

En résumé, soit $f : \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}$ et $p > 1$, on a le schéma suivant :



Solution de l'exercice 2

Soit $f : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ la fonction définie

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{y^4}{x^2 + y^2} & \text{si } (x, y) \neq (0, 0), \\ 0 & \text{si } (x, y) = (0, 0). \end{cases}$$

1. La fonction f est continue sur $\mathbb{R}^2 \setminus (0, 0)$, de plus

$$\begin{aligned} \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} f(x, y) &= \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{y^4}{x^2 + y^2} \\ &= \lim_{r \rightarrow 0} r^2 \sin^4(\theta) = 0 = f(0, 0) \end{aligned}$$

Par conséquent f est continue sur \mathbb{R}^2 .

2. Calculer $\nabla f(x, y)$ pour $(x, y) \neq (0, 0)$; calculer ensuite $\nabla f(0, 0)$.

3. Pour $(x, y) \neq (0, 0)$, on a

$$\nabla f(x, y) = \begin{pmatrix} \partial_x f(x, y) \\ \partial_y f(x, y) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{-2xy^4}{(x^2 + y^2)^2} \\ \frac{4y^3(x^2 + y^2) - 2y^5}{(x^2 + y^2)^2} \end{pmatrix}$$

Pour $(x, y) = (0, 0)$, on a

$$\nabla f(0, 0) = \begin{pmatrix} \partial_x f(0, 0) \\ \partial_y f(0, 0) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(h, 0) - f(0, 0)}{h} \\ \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(0, h) - f(0, 0)}{h} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

4. f est-elle différentiable sur \mathbb{R}^2 ?

On remarque que f est de classe $\mathcal{C}^1(\mathbb{R}^2 \setminus (0, 0))$, alors elle est différentiable sur $\mathbb{R}^2 \setminus (0, 0)$, il reste d'étudier la différentiabilité au point $(0, 0)$.

Rappel. Soit f une fonction à valeurs réelles définie sur une partie ouverte D de \mathbb{R}^2 . Soit $(x_0, y_0) \in D$ un point lequel f est dérivable. f est **différentiable** en (x_0, y_0) si et seulement si :

$$\lim_{(h,k) \rightarrow (0,0)} \frac{f(x_0 + h, y_0 + k) - f(x_0, y_0) - h\partial_x f(x_0, y_0) - k\partial_y f(x_0, y_0)}{\sqrt{h^2 + k^2}} = 0.$$

Etude en $(0, 0)$:

$$\begin{aligned} \lim_{(h,k) \rightarrow (0,0)} \frac{f(h, k) - f(0, 0) - h\partial_x f(0, 0) - k\partial_y f(0, 0)}{\sqrt{h^2 + k^2}} &= \lim_{(h,k) \rightarrow (0,0)} \frac{k^4}{(h^2 + k^2)^{\frac{3}{2}}} \\ &= \lim_{r \rightarrow 0} \frac{(r \sin(\theta))^4}{r^3} = 0. \end{aligned}$$

Par conséquent f est différentiable sur \mathbb{R}^2 .

5. La fonction f est-elle de classe $\mathcal{C}^1(\mathbb{R}^2)$?

Il reste d'étudier la continuité des dérivées partielles au point $(0, 0)$, on a

$$\left| \frac{-2xy^4}{(x^2 + y^2)^2} \right| = \left| \frac{2r^5 \cos(\theta) \sin^4(\theta)}{r^4} \right| \leq 2r \xrightarrow{r \rightarrow 0} 0,$$

et

$$\left| \frac{4y^3x^2 + 2y^5}{(x^2 + y^2)^2} \right| = \left| \frac{4r^5 \cos^2(\theta) \sin^3(\theta) + 2r^5 \sin^5(\theta)}{r^4} \right| \xrightarrow{r \rightarrow 0} 0,$$

alors

$$\begin{aligned} \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \partial_x f(x, y) &= 0 = \partial_x f(0, 0), \\ \lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \partial_y f(x, y) &= 0 = \partial_y f(0, 0) \end{aligned}$$

Par conséquent $\partial_x f$ et $\partial_y f$ sont continues au point $(0, 0)$, alors la fonction f est de classe $\mathcal{C}^1(\mathbb{R}^2)$.

Solution de l'exercice 3

Soit la fonction de deux variables

$$f(x, y) = \begin{cases} \frac{4y^2x^3 - y^5 - 2x^7}{3x^4 + 2y^4} & \text{si } (x, y) \neq (0, 0), \\ 0 & \text{si } (x, y) = (0, 0). \end{cases}$$

Soit (v_1, v_2) un vecteur unitaire du plan alors $(v_1, v_2) \neq (0, 0)$, la dérivée de f en (x_0, y_0) selon la direction $v = (v_1, v_2)$ est

$$\partial_v f(x_0, y_0) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x_0 + v_1h, y_0 + v_2h) - f(x_0, y_0)}{h}$$

alors

$$\begin{aligned} \partial_v f(0, 0) &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(v_1h, v_2h) - f(0, 0)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{4(v_2h)^2(v_1h)^3 - (v_2h)^5 - 2(v_1h)^7}{(3(v_1h)^4 + 2(v_2h)^4)h} \\ &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{4v_2^2v_1^3 - v_2^5 - 2v_1^7h^2}{3v_1 + 2v_2^4} = \frac{4v_2^2v_1^3 - v_2^5}{3v_1 + 2v_2^4}. \end{aligned}$$

On conclut que la dérivée directionnelle $\partial_v f(0,0)$ existe et égale $\partial_v f(0,0) = \frac{4v_2^2 v_1^3 - v_2^5}{3v_1 + 2v_2^4}$.

Solution de l'exercice 4

Soit f la fonction de $\mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ définie par : $f(x,y) = e^{2x+y}$, soit $a = (1,2)$, $v = (1/\sqrt{2}, 1/\sqrt{2})$.

- On a $\|v\|_2^2 = \left(\sqrt{\left(\frac{1}{\sqrt{2}}\right)^2 + \left(\frac{1}{\sqrt{2}}\right)^2} \right)^2 = 1$, alors $\|v\|_2 = 1$, donc v est un vecteur unitaire de \mathbb{R}^2 .
- On a la fonction f est de classe $\mathcal{C}^1(\mathbb{R}^2)$, alors f est différentiable sur \mathbb{R}^2 , d'où la dérivé de f en (x_0, y_0) selon la direction $v = (v_1, v_2)$ est

$$\partial_v f(x_0, y_0) = \nabla f(x_0, y_0)^\top v = \partial_x f(x_0, y_0)v_1 + \partial_y f(x_0, y_0)v_2.$$

On calcule le gradient de f ,

$$\nabla f(x, y) = \begin{pmatrix} \partial_x f(x, y) \\ \partial_y f(x, y) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2e^{2x+y} \\ e^{2x+y} \end{pmatrix}$$

alors,

$$\nabla f(1, 2) = \begin{pmatrix} 2e^4 \\ e^4 \end{pmatrix}$$

donc

$$\partial_v f(1, 2) = \nabla f(1, 2)^\top v = 2e^4 v_1 + e^4 v_2 = 2e^4 \frac{1}{\sqrt{2}} + e^4 \frac{1}{\sqrt{2}} = \frac{3e^4}{\sqrt{2}}.$$

Solution de l'exercice 5

Rappel (Développement limité à l'ordre 2 dans \mathbb{R}^p) Soit $f : D \subset \mathbb{R}^p \rightarrow \mathbb{R}$ une fonction de classe $\mathcal{C}^2(D)$. Alors au voisinage de $x_0 \in D$ on a

$$f(x) = f(x_0) + (x - x_0)^\top \nabla f(x_0) + \frac{1}{2}(x - x_0)^\top Hess_f(x_0)(x - x_0) + o(\|x - x_0\|^2).$$

1. $f(x,y) = \sin x \cdot \sin y$, f est de classe \mathcal{C}^2 sur \mathbb{R}^2 , au voisinage $(x_0, y_0) = (0,0)$, on a

$$f(x, y) = f(0,0) + (x, y) \nabla f(0,0) + \frac{1}{2}(x, y) Hess_f(0,0) \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

On a $f(0,0) = 0$.

On calcule le gradient de f ,

$$\nabla f(x, y) = \begin{pmatrix} \cos x \cdot \sin y \\ \sin x \cdot \cos y \end{pmatrix}$$

alors,

$$\nabla f(0,0) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

On calcule la matrice Hessienne de f ,

$$Hess_f(x, y) = \begin{pmatrix} \partial_{xx} f(x, y) & \partial_{xy} f(x, y) \\ \partial_{yx} f(x, y) & \partial_{yy} f(x, y) \end{pmatrix}$$

alors,

$$Hess_f(x, y) = \begin{pmatrix} -\sin x \sin y & \cos x \cos y \\ \cos x \cos y & -\sin x \sin y \end{pmatrix}$$

d'ou

$$Hess_f(0,0) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

On trouve finalement

$$f(x,y) = \frac{1}{2}(x,y) \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \frac{1}{2}(x,y) \begin{pmatrix} y \\ x \end{pmatrix} = xy.$$

2. $f(x,y) = 1 + x + y + x^2 - xy + y^2$, f est de classe C^2 sur \mathbb{R}^2 , alors au voisinage $(x_0, y_0) = (0,0)$ on a :

$$f(x,y) = f(0,0) + (x,y)\nabla f(0,0) + \frac{1}{2}(x,y)Hess_f(0,0) \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$

On a $f(0,0) = 1$.

On calcule le gradient de f ,

$$\nabla f(x,y) = \begin{pmatrix} 1 + 2x - y \\ 1 - x + 2y \end{pmatrix}$$

alors,

$$\nabla f(0,0) = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

On calcule la matrice Hessienne de f ,

$$Hess_f(x,y) = \begin{pmatrix} \partial_{xx}f(x,y) & \partial_{xy}f(x,y) \\ \partial_{yx}f(x,y) & \partial_{yy}f(x,y) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}$$

alors,

$$Hess_f(0,0) = \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}.$$

On trouve finalement

$$\begin{aligned} f(x,y) &= 1 + (x,y) \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \frac{1}{2}(x,y) \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \\ &= 1 + x + y + \frac{1}{2}(x,y) \begin{pmatrix} 2x - y \\ -x + 2y \end{pmatrix} \\ &= 1 + x + y + \frac{1}{2}(2x^2 - xy - xy + 2y^2) \\ &= 1 + x + y + x^2 - xy + y^2 \end{aligned}$$

Solution de l'exercice 6

1.

$$\begin{aligned} f : \mathbb{R}^n &\longrightarrow \mathbb{R} \\ x &\longmapsto f(x) = \langle c, x \rangle + b \quad c, x \in \mathbb{R}^n \text{ et } b \in \mathbb{R}. \end{aligned}$$

On prend $c = (c_1, \dots, c_n)$, $x = (x_1, \dots, x_n)$, alors $f(x) = \sum_{i=1}^n c_i x_i + b$

$$\nabla f(x) = \begin{pmatrix} \partial_{x_1} f(x) \\ \vdots \\ \partial_{x_n} f(x) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c_1 \\ \vdots \\ c_n \end{pmatrix} = c, \text{ et } \nabla^2 f(x) = 0.$$

2.

$$g : \mathbb{R}^n \longrightarrow \mathbb{R}^m$$

$$x \longmapsto g(x) = Lx + b \quad L \in M_{m,n}(\mathbb{R}) \text{ et } b \in \mathbb{R}^m.$$

On prend $L = \begin{pmatrix} L_{11} & L_{12} & \dots & L_{1n} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ L_{m1} & L_{m2} & \dots & L_{mn} \end{pmatrix}$, $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ et $b = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}$ alors

$$g(x) = \begin{pmatrix} L_{11} & L_{12} & \dots & L_{1n} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ L_{m1} & L_{m2} & \dots & L_{mn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} L_{11}x_1 + L_{12}x_2 + \dots + L_{1n}x_n + b_1 \\ \vdots \\ L_{m1}x_1 + L_{m2}x_2 + \dots + L_{mn}x_n + b_m \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} g_1(x) \\ \vdots \\ g_m(x) \end{pmatrix}$$

alors

$$Jg(x) = \begin{pmatrix} \partial_{x_1}g_1(x) & \partial_{x_2}g_1(x) & \dots & \partial_{x_n}g_1(x) \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ \partial_{x_1}g_m(x) & \partial_{x_2}g_m(x) & \dots & \partial_{x_n}g_m(x) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} L_{11} & L_{12} & \dots & L_{1n} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ L_{m1} & L_{m2} & \dots & L_{mn} \end{pmatrix} = L$$

On obtient

$$Jg(x) = L$$

3.

$$f : \mathbb{R}^n \longrightarrow \mathbb{R}$$

$$x \longmapsto f(x) = \frac{1}{2}\langle Ax, x \rangle + \langle b, x \rangle + c \quad A \in M_n(\mathbb{R}), b, x \in \mathbb{R}^n \text{ et } c \in \mathbb{R}.$$

On va calculer $\nabla f(x)$,

On a la fonction f ($f : \mathbb{R}^n \longrightarrow \mathbb{R}$) est de classe C^∞ sur \mathbb{R}^n , d'après le développement de Taylor d'ordre 1, on a :

$$f(x+h) = f(x) + h^T \nabla f(x) + o(\|h\|), \quad (1)$$

D'autre part on a

$$\begin{aligned} f(x+h) &= \frac{1}{2}\langle A(x+h), (x+h) \rangle + \langle b, (x+h) \rangle + c \\ &= \frac{1}{2}\langle Ax, x \rangle + \frac{1}{2}\langle Ax, h \rangle + \frac{1}{2}\langle Ah, x \rangle + \frac{1}{2}\langle Ah, h \rangle + \langle b, x \rangle + \langle b, h \rangle + c \\ &= \underbrace{\frac{1}{2}\langle Ax, x \rangle + \langle b, x \rangle + c}_{f(x)} + \frac{1}{2}\langle Ax, h \rangle + \frac{1}{2}\langle A^T x, h \rangle + \langle b, h \rangle + \underbrace{\frac{1}{2}\langle Ah, h \rangle}_{o(\|h\|)} \end{aligned}$$

Et comme $|\langle Ah, h \rangle| \leq \|A\|_2 \|h\|^2$, on a

$$\begin{aligned} f(x+h) &= f(x) + \frac{1}{2}\langle (A + A^T)x + b, h \rangle + o(\|h\|) \\ &= f(x) + h^T \left(\frac{1}{2}(A + A^T)x + b \right) + o(\|h\|) \end{aligned} \quad (2)$$

D'après (1) et (2), on obtient $\nabla f(x) = \frac{1}{2}(A + A^T)x + b$, si A est symétrique $\nabla f(x) = Ax + b$.
On calcule la Hessienne de f , d'après (2), on a

$$\begin{aligned}\nabla f(x+h) &= \frac{1}{2}A(x+h) + \frac{1}{2}A^T(x+h) + b \\ &= \underbrace{\frac{1}{2}(A + A^T)x + b}_{\nabla f(x)} + \frac{1}{2}(A + A^T)h \\ &= \nabla f(x) + \frac{1}{2}(A + A^T)h.\end{aligned}$$

et donc $Hess(f)(x) = \nabla^2 f(x) = \frac{1}{2}(A + A^T)$. On en déduit que si A est symétrique, $Hessf(x) = A$.

Corrigé type de la série des exercices 2 Optimisation sans contraintes -LMD- S5

Solution de l'exercice 1

1. $f(x, y) = (x - 1)^2 + 2y^2$.

on calcule le gradient de f

$$\nabla f(x, y) = \begin{pmatrix} \partial_x f(x, y) \\ \partial_y f(x, y) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2(x - 1) \\ 4y \end{pmatrix}$$

On cherche les points critiques comme solutions du système

$$\begin{cases} \partial_x f(x, y) = 0 \\ \partial_y f(x, y) = 0 \end{cases} \implies \begin{cases} 2(x - 1) = 0 \\ 4y = 0 \end{cases}$$

Ce système admet unique solution est $(x, y) = (1, 0)$, alors on a un seul point critique $M = (1, 0)$.

On calcule la matrice Hessienne de f

$$Hess_f(x, y) = \begin{pmatrix} \partial_{xx} f(x, y) & \partial_{xy} f(x, y) \\ \partial_{yx} f(x, y) & \partial_{yy} f(x, y) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 4 \end{pmatrix}$$

On cherche la nature de M ,

$$Hess_f(1, 0) = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 4 \end{pmatrix}$$

On a $\det(Hess_f(1, 0)) = 8 > 0$ et $\partial_{xx} f(1, 0) = 2 > 0$, donc la matrice $Hess_f(1, 0)$ est définie positive. Par conséquent, le point M est un minimum local de f .

2. $f(x, y) = 3x^3 - 6xy + 3y^2$.

on calcule le gradient de f

$$\nabla f(x, y) = \begin{pmatrix} 9x^2 - 6y \\ -6x + 6y \end{pmatrix}$$

On cherche les points critiques comme solutions du système

$$\begin{cases} \partial_x f(x, y) = 0 \\ \partial_y f(x, y) = 0 \end{cases} \implies \begin{cases} 9x^2 - 6y = 0 \\ -6x + 6y = 0 \end{cases}$$

ce système admet deux solutions sont $(x, y) = (0, 0)$ et $(x, y) = (\frac{2}{3}, \frac{2}{3})$, alors f admet deux points critiques $M_1 = (0, 0)$ et $M_2 = (\frac{2}{3}, \frac{2}{3})$.

On calcule la matrice Hessienne de f

$$Hess_f(x, y) = \begin{pmatrix} 18x & -6 \\ -6 & 6 \end{pmatrix}$$

On cherche la nature de M_1 ,

$$Hess_f(0, 0) = \begin{pmatrix} 0 & -6 \\ -6 & 6 \end{pmatrix}$$

On a $\det(Hess_f(0, 0)) = -36 < 0$, donc la matrice $Hess_f(0, 0)$ est indéfinie.
Par conséquent, le point M_1 est un point selle de f .

On cherche la nature de M_2 ,

$$Hess_f\left(\frac{2}{3}, \frac{2}{3}\right) = \begin{pmatrix} 12 & -6 \\ -6 & 6 \end{pmatrix}$$

On a $\det(Hess_f\left(\frac{2}{3}, \frac{2}{3}\right)) = 36 > 0$ et $\partial_{xx}\left(\frac{2}{3}, \frac{2}{3}\right) = 2 > 0$, donc la matrice $Hess_f\left(\frac{2}{3}, \frac{2}{3}\right)$ est définie positive .

Par conséquent, le point M_2 est un minimum local de f .

3. $f(x, y) = e^{x-y}(x^2 - 2y^2)$.

on calcule le gradient de f

$$\nabla f(x, y) = \begin{pmatrix} e^{x-y}(x^2 - 2y^2 + 2x) \\ e^{x-y}(-x^2 + 2y^2 - 4y) \end{pmatrix}$$

On cherche les points critiques de f ,

$$\begin{cases} e^{x-y}(x^2 - 2y^2 + 2x) = 0 \\ e^{x-y}(-x^2 + 2y^2 - 4y) = 0 \end{cases}$$

ce dernier admet deux solutions sont $(x, y) = (0, 0)$ et $(x, y) = (-4, -2)$, alors f admet deux points critiques $M_1 = (0, 0)$ et $M_2 = (-4, -2)$.

On calcule la matrice Hessienne de f

$$Hess_f(x, y) = \begin{pmatrix} e^{x-y}(x^2 - 2y^2 + 4x + 2) & e^{x-y}(-x^2 + 2y^2 - 2x - 4y) \\ e^{x-y}(-x^2 + 2y^2 - 2x - 4y) & e^{x-y}(x^2 - 2y^2 + 8y - 4) \end{pmatrix}$$

On cherche la nature de M_1 ,

$$Hess_f(0, 0) = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & -4 \end{pmatrix}$$

On a $\det(Hess_f(0, 0)) = -8 < 0$, donc la matrice $Hess_f(0, 0)$ est indéfinie.
Par conséquent, le point M_1 est un point selle de f .

On cherche la nature de M_2 ,

$$Hess_f(-4, -2) = \begin{pmatrix} -6e^{-2} & 8e^{-2} \\ 8e^{-2} & -12e^{-2} \end{pmatrix}$$

On a $\det(Hess_f(-4, -2)) = 8e^{-4} > 0$ et $\partial_{xx}f(-4, -2) = -6e^{-2} < 0$, donc la matrice $Hess_f(-4, -2)$ est définie négative. Par conséquent, le point M_2 est un maximum local de f .

4. $f(x, y) = x^3 + xy^2 - x^2y - y^3$.

On calcule le gradient de f

$$\nabla f(x, y) = \begin{pmatrix} 3x^2 + y^2 - 2xy \\ 2xy - x^2 - 3y^2 \end{pmatrix}$$

On cherche les points critiques de f ,

$$\begin{cases} 3x^2 + y^2 - 2xy = 0 \\ 2xy - x^2 - 3y^2 = 0 \end{cases} \implies \begin{cases} 2x^2 + (x - y)^2 = 0 \\ -2y^2 - (x - y)^2 = 0 \end{cases}$$

La seul point critique de f est $M = (0, 0)$.

On calcule la matrice Hessienne de f

$$Hess_f(x, y) = \begin{pmatrix} 6x - 2y & 2y - 2x \\ 2y - 2x & 2x - 6y \end{pmatrix}$$

On cherche la nature de M ,

$$Hess_f(0, 0) = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

On a $\det(Hess_f(0, 0)) = 0$, alors on peut rien déduire sur la nature de M .

D'autre part, on a au voisinage de $(0, 0)$,

$f(2x, x) = 5x^3$, alors $f(2x, x) \geq 0 = f(0, 0)$ pour $x > 0$, et $f(2x, x) \leq 0 = f(0, 0)$ pour $x < 0$.

Par conséquent, le point M_1 est un point selle de f .

Solution de l'exercice 2

On considère la fonction définie sur \mathbb{R}^2 par :

$$\forall (x, y) \in \mathbb{R}^2, f(x, y) = 2x^2 + y^2 + 12x + 4y + 2xy + 24.$$

1. f est de classe C^2 sur \mathbb{R}^2 car f est une fonction polynômiale définie sur \mathbb{R}^2 .
2. (a) On calcule le gradient de f

$$\nabla f(x, y) = \begin{pmatrix} 4x + 2y + 12 \\ 2x + 2y + 4 \end{pmatrix}$$

On cherche l'unique point critique (a, b) de f ,

$$\begin{cases} 4x + 2y + 12 = 0 \\ 2x + 2y + 4 = 0 \end{cases}$$

Ce système admet une seule solution $(x, y) = (-4, 2)$, alors f admet un seul point critique $(a, b) = (-4, 2)$.

(b) On calcule la matrice Hessienne de f

$$Hess_f(x, y) = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 2 & 2 \end{pmatrix}$$

alors,

$$Hess_f(a, b) = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 2 & 2 \end{pmatrix}$$

(c) On a $\det(Hess_f(-4, 2)) = 4 > 0$ et $\partial_{xx}f(-4, 2) = 4 > 0$, donc la matrice $Hess_f(a, b)$ est définie positive.

En déduire que f admet un minimum local m au point $(a, b) = (-4, 2)$, avec $m = f(-4, 2) = 4$.

3. (a) On a

$$\begin{aligned}2\left(x + \frac{y}{2} + 3\right)^2 &= 2\left(x + \frac{y}{2}\right)^2 + 12\left(x + \frac{y}{2}\right) + 18 \\ &= 2x^2 + 2xy + \frac{y^2}{2} + 12x + 6y + 18,\end{aligned}$$

on trouve que

$$2x^2 + 2xy + 12x = 2\left(x + \frac{y}{2} + 3\right)^2 - \left(\frac{y^2}{2} + 6y + 18\right). \quad (1)$$

(b) On a aussi

$$\frac{1}{2}(y - 2)^2 = \frac{y^2}{2} - 2y + 2,$$

on trouve que

$$\frac{y^2}{2} - 2y + 6 = \frac{1}{2}(y - 2)^2 + 4. \quad (2)$$

(c) On insert l'égalité (1) dans l'expression de f , on obtient

$$\begin{aligned}f(x, y) &= 2x^2 + y^2 + 12x + 4y + 2xy + 24 \\ &= 2\left(x + \frac{y}{2} + 3\right)^2 - \left(\frac{y^2}{2} + 6y + 18\right) + y^2 + 4y + 24 \\ &= 2\left(x + \frac{y}{2} + 3\right)^2 + \frac{y^2}{2} - 2y + 6\end{aligned}$$

En utilisant l'égalité (2) dans l'égalité ci-dessus de f , on trouve

$$f(x, y) = 2\left(x + \frac{y}{2} + 3\right)^2 + \frac{1}{2}(y - 2)^2 + 4,$$

ceci implique que

$$\forall (x, y) \in \mathbb{R}^2, f(x, y) \geq 4.$$

alors,

$$\forall (x, y) \in \mathbb{R}^2, f(x, y) \geq f(-4, 2),$$

On conclut que, le minimum déjà trouver $m = 4$, dans la question (2)(c) est un minimum global de f sur \mathbb{R}^2 .

Solution de l'exercice 3

Soit f la fonction définie sur \mathbb{R}^2 par :

$$\forall (x, y) \in \mathbb{R}^2, \quad f(x, y) = xe^{x(y^2+1)}.$$

(1) La fonction f est de classe C^2 sur \mathbb{R}^2 car elle est la composition de fonctions de classe C^2 sur \mathbb{R}^2 .

(2) (a) On calcule le gradient de f

$$\nabla f(x, y) = \begin{pmatrix} (1 + x(y^2 + 1))e^{x(y^2+1)} \\ 2x^2ye^{x(y^2+1)} \end{pmatrix}$$

(b) On va montrer que le seul point en lequel f est susceptible de présenter un extremum local est $A = (-1, 0)$.

on a

$$\begin{cases} (1 + x(y^2 + 1))e^{x(y^2+1)} = 0 \\ 2x^2ye^{x(y^2+1)} = 0 \end{cases}$$

Ce système admet une seule solution $(x, y) = (-1, 0)$, alors f admet un seul point critique $A = (-1, 0)$.

(3) (a) On calcule la matrice Hessienne de f

$$Hess_f(x, y) = \begin{pmatrix} (2 + x(y^2 + 1))(y^2 + 1)e^{x(y^2+1)} & (2 + x(y^2 + 1))2xye^{x(y^2+1)} \\ (2 + x(y^2 + 1))2xye^{x(y^2+1)} & (1 + 2xy^2)2x^2e^{x(y^2+1)} \end{pmatrix}$$

(b) On a

$$Hess_f(-1, 0) = \begin{pmatrix} e^{-1} & 0 \\ 0 & 2e^{-1} \end{pmatrix}$$

$\det(Hess_f(-1, 0)) = 2e^{-2} > 0$ et $\partial_{xx}f(-1, 0) = e^{-1} > 0$, donc la matrice $Hess_f(-1, 0)$ est définie positive. En déduire que f admet un minimum local m au point A , avec $m = f(-1, 0) = -e^{-1}$.

(4) (a) Pour $x \geq 0$, on a $y^2 + 1 \geq 1$ alors $x(y^2 + 1) \geq x$, donc $e^{x(y^2+1)} \geq e^x$, on trouve $xe^{x(y^2+1)} \geq xe^x$.

Pour $x \leq 0$, on a $y^2 + 1 \geq 1$ alors $x(y^2 + 1) \leq x$, donc $e^{x(y^2+1)} \leq e^x$, on obtient $xe^{x(y^2+1)} \geq xe^x$.

Par conséquent, $\forall (x, y) \in \mathbb{R}^2$, $f(x, y) \geq xe^x$.

(b) On va étudier les variations de la fonction g définie sur \mathbb{R} par $g(x) = xe^x$.

g est dérivable sur \mathbb{R} , et

$$g'(x) = (x + 1)e^x.$$

Le tableau de variation de g sur \mathbb{R} ,

x	-1
$g'(x)$	- 0 +
$g(x)$	

On conclut que,

$$\forall x \in \mathbb{R}, \quad g(x) \geq -e^{-1}$$

Par conséquent

$$\forall (x, y) \in \mathbb{R}^2, \quad f(x, y) \geq -e^{-1} = f(-1, 0),$$

alors le minimum déjà trouvé dans la question (2)(b) est un minimum global de f sur \mathbb{R}^2 .

Solution de l'exercice 4

Soit f la fonction définie sur \mathbb{R}^2 par :

$$\forall (x, y) \in \mathbb{R}^2, f(x, y) = x^3 + y^3 + 3xy.$$

(a) On calcule le gradient de f

$$\nabla f(x, y) = \begin{pmatrix} 3x^2 + 3y \\ 3y^2 + 3x \end{pmatrix}$$

On calcule la matrice Hessienne de f

$$Hess_f(x, y) = \begin{pmatrix} 6x & 3 \\ 3 & 6y \end{pmatrix}.$$

(b) On note $u(x) = x$ et $v(x) = e^x$ alors

$$\begin{aligned} f'(u(x), v(x)) &= u'(x)\partial_x f(u(x), v(x)) + v'(x)\partial_y f(u(x), v(x)) \\ &= \partial_x f(x, e^x) + e^x \partial_y f(x, e^x) \\ &= 3x^2 + 3e^x + e^x(3e^{2x} + 3x) \end{aligned}$$

(c) L'équation du plan tangent à la surface d'équation $z = f(x, y)$ au point $(1, 1.5)$, est

$$z = f(1, 1.5) + (x - 1, y - 1.5)\nabla f(1, 1.5).$$

(d) On cherche les points critiques comme solutions du système

$$\begin{cases} \partial_x f(x, y) = 0 \\ \partial_y f(x, y) = 0 \end{cases} \implies \begin{cases} 3x^2 + 3y = 0 \\ 3y^2 + 3x = 0 \end{cases}$$

Ce système admet deux solutions sont $(0, 0)$ et $(-1, -1)$, f admet deux points critiques $M_1 = (0, 0)$ et $M_2 = (-1, -1)$.

(e) **On cherche la nature de M_1 ,**

$$Hess_f(0, 0) = \begin{pmatrix} 0 & 3 \\ 3 & 0 \end{pmatrix}$$

On a $\det(Hess_f(0, 0)) = -9 < 0$, donc la matrice $Hess_f(0, 0)$ est indéfinie. Par conséquent, le point M_1 est un point selle de f .

On cherche la nature de M_2 ,

$$Hess_f(-1, -1) = \begin{pmatrix} -6 & 3 \\ 3 & -6 \end{pmatrix}$$

On a $\det(Hess_f(-1, -1)) = 27 > 0$ et $\partial_{xx} f(-1, -1) = -6 < 0$, donc la matrice $Hess_f(-1, -1)$ est définie négative.

Par conséquent, le point M_2 est un maximum local de f .

(f) On a $f(x, x) = 2x^3 + 3x^2$, on voit que

$$\lim_{x \rightarrow +\infty} f(x, x) = +\infty,$$

donc f n'a pas de maximum global, et

$$\lim_{x \rightarrow -\infty} f(x, x) = -\infty,$$

alors f n'a pas de minimum global.

Solution de l'exercice 5

On va étudier la convexité de l'ensemble suivant :

$$1. A = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x^2 + y^2 \leq 1\}.$$

Soit $X_1 \in A$, alors $X_1 = (x_1, y_1) \in \mathbb{R}^2$ tel que $x_1^2 + y_1^2 \leq 1$

Soit $X_2 \in A$, alors $X_2 = (x_2, y_2) \in \mathbb{R}^2$ tel que $x_2^2 + y_2^2 \leq 1$.

D'autre part, $\forall \lambda \in [0, 1]$, on a $\lambda X_1 + (1 - \lambda)X_2 = (\lambda x_1 + (1 - \lambda)x_2, \lambda y_1 + (1 - \lambda)y_2)$,
alors $\forall X_1, X_2 \in A, \forall \lambda \in [0, 1]$, on a

$$\begin{aligned} (\lambda x_1 + (1 - \lambda)x_2)^2 + (\lambda y_1 + (1 - \lambda)y_2)^2 &= \lambda^2(x_1^2 + y_1^2) + (1 - \lambda)^2(x_2^2 + y_2^2) + 2\lambda(1 - \lambda)(x_1x_2 + y_1y_2) \\ &\leq \lambda^2 + (1 - \lambda)^2 + 2\lambda(1 - \lambda)\left(\frac{1}{2}(x_1^2 + x_2^2) + \frac{1}{2}(y_1^2 + y_2^2)\right) \\ &\leq \lambda^2 + (1 - \lambda)^2 + 2\lambda(1 - \lambda)\left(\frac{1}{2}(x_1^2 + y_1^2) + \frac{1}{2}(x_2^2 + y_2^2)\right) \\ &\leq \lambda^2 + (1 - \lambda)^2 + 2\lambda(1 - \lambda)\left(\frac{1}{2} + \frac{1}{2}\right) = (\lambda + (1 - \lambda))^2 = 1 \end{aligned}$$

On conclut que

$$\forall X_1, X_2 \in A, \forall \lambda \in [0, 1], \lambda X_1 + (1 - \lambda)X_2 \in A$$

Par conséquent, A est un ensemble convexe.

$$2. B = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid \frac{1}{2}(y - x^2) \geq 0\}.$$

Soit $X_1 \in B$, alors $X_1 = (x_1, y_1) \in \mathbb{R}^2$ tel que $\frac{1}{2}(y_1 - x_1^2) \geq 0$

Soit $X_2 \in B$, alors $X_2 = (x_2, y_2) \in \mathbb{R}^2$ tel que $\frac{1}{2}(y_2 - x_2^2) \geq 0$.

D'autre part, $\forall \lambda \in [0, 1]$, on a $\lambda X_1 + (1 - \lambda)X_2 = (\lambda x_1 + (1 - \lambda)x_2, \lambda y_1 + (1 - \lambda)y_2)$,
alors $\forall X_1, X_2 \in B, \forall \lambda \in [0, 1]$, on a

$$\begin{aligned} \frac{1}{2}((\lambda y_1 + (1 - \lambda)y_2) - (\lambda x_1 + (1 - \lambda)x_2)^2) &= \frac{1}{2}(\lambda y_1 + (1 - \lambda)y_2) - \frac{1}{2}(\lambda x_1)^2 - \frac{1}{2}((1 - \lambda)x_2)^2 - \lambda(1 - \lambda)x_1x_2 \\ &\geq \frac{1}{2}(\lambda x_1^2 + (1 - \lambda)x_2^2) - \frac{1}{2}(\lambda x_1)^2 - \frac{1}{2}((1 - \lambda)x_2)^2 - \lambda(1 - \lambda)x_1x_2 \\ &= \frac{1}{2}\lambda(1 - \lambda)x_1^2 + \frac{1}{2}\lambda(1 - \lambda)x_2^2 - \lambda(1 - \lambda)x_1x_2 \\ &= \frac{1}{2}\lambda(1 - \lambda)(x_1 - x_2)^2 \geq 0 \end{aligned}$$

On conclut que

$$\forall X_1, X_2 \in B, \forall \lambda \in [0, 1], \lambda X_1 + (1 - \lambda)X_2 \in B$$

Par conséquent, B est un ensemble convexe.